

Robot à axe simple RSH2 - Droit



Voir les remarques sur le marquage CE. P.456

Composants : actionneur, contrôleur, câble, (batterie), (filtre de bruit)

Accessoire

Spécifications E/S du contrôleur			
Accessoire	NPN, PNP	CC-Link	DeviceNet
	Manuel d'instructions (CD-ROM), connecteur électrique, connecteur EXT, connecteur tactile		
	-	Connecteur CC-Link	Connecteur DeviceNet

Matériau du robot/Traitement de surface

Composants	Châssis	Rail de guide	Glissière	Couvercle latéral
Matériau	Aluminium	Acier	Aluminium	Aluminium
Traitement de surface	Anodisation	-	Anodisation	Anodisation

Spécifications générales

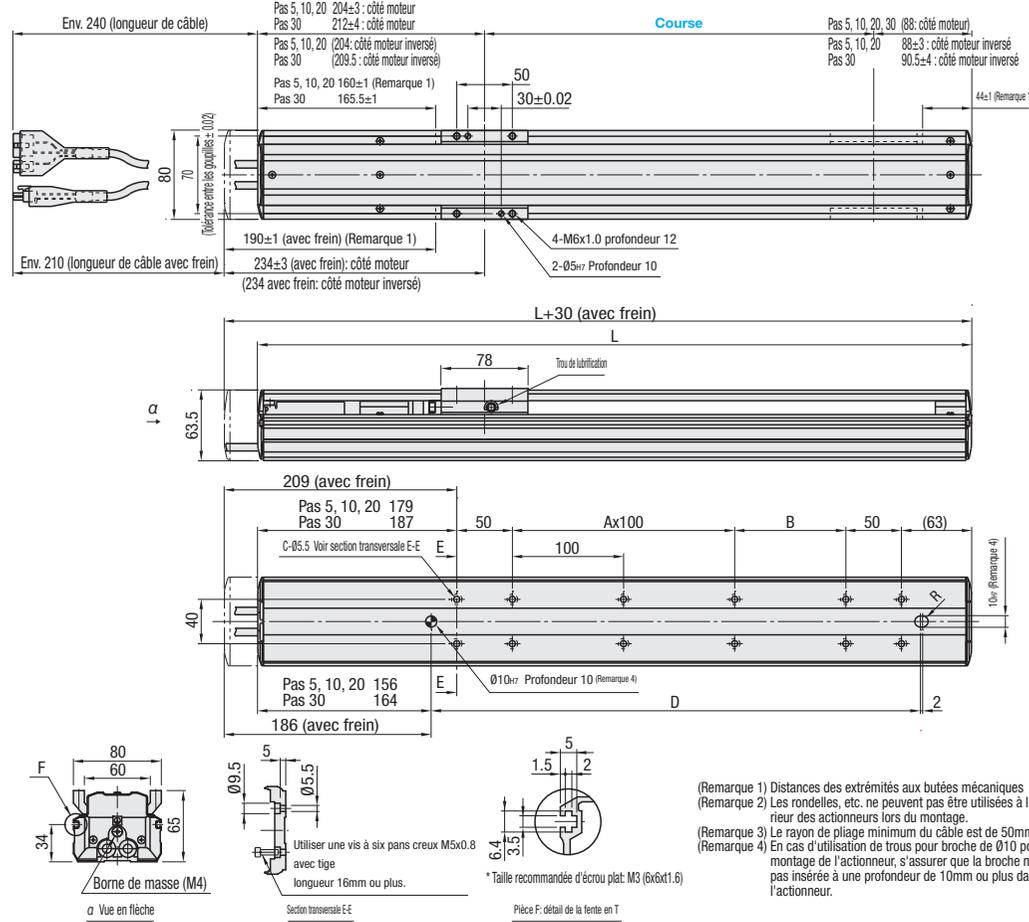
Vis à billes	Moteur	Détecteur de position	Température ambiante de fonctionnement, humidité
Ø15 (C7 laminées)	Servomoteur CA 100W	Résolveur	0~40°C, 35~85%HR (sans condensation)

Spécifications du contrôleur P.497-506 Graphique de durée de cycle P.455 Les spécifications pour salle blanche sont disponibles sur notre site Web.

Spécifications standard FAQ P.504

Type	Pas réel (mm)	Répétabilité du positionnement (mm)	Capacité de charge max. (kg)		Force nominale (N)	Vitesse max. (remarque) (mm/s)	Course (mm)	Durée de vie nominale	Alimentation d'entrée	Points de positionnement max.			
RSH2	05	±0.01	Horizontale	Verticale	339	300~120	150~1050 (pas de 50)	10000km ou plus	CA monophasé 100~115V 200~230V ±10%	255 points			
	10		50	16							40	8	600~240
	20		20	4							84	1200~480	
	30		7	-							56	1800~720	

(Remarque) Les vitesses maximales autorisées peuvent varier en fonction de la longueur de la course sélectionnée. Se reporter au tableau relatif aux vitesses maximales recommandées.



Dimensions/Poids

Type	Dimensions/Poids	Course (mm)																		
		150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
RSH2	L (guide 5, 10, 20)	442	492	542	592	642	692	742	792	842	892	942	992	1042	1092	1142	1192	1242	1292	1342
	L (guide de 30)	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350
	A(mm)	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9
	B(mm)	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100	150	100
	C(mm)	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
	D(mm)	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140
	Poids (kg)	3.9	4.2	4.5	4.8	5.1	5.4	5.7	6.1	6.4	6.7	7.0	7.3	7.6	7.9	8.2	8.5	8.8	9.2	9.5

Le frein ajoute 0.3kg au poids.

Référence pièce			Sélection				
Type	Pas réel (mm)	Avec ou sans frein (1)	Contrôleur (2)	Module E/S	Avec ou sans filtre de bruit (3)	Câble	Course (mm)
RSH2	05	Sans : ne rien inscrire Inclus : B	Sans filtre de bruit 100~115V CA C22A 200~230V CA C22B	NPN : N PNP : P CC-Link : C DeviceNet : D	Sans : F0 Inclus : F1 Spécifications P.508	Standard Flexible 3.5m : 3 3.5m : R3 5m : 5 5m : R5 10m : 10 10m : R10	150~1050 (incrément de 50mm)
	10						
	20						
	30						

(1) Choisir l'option "avec frein" pour les applications verticales. (Le type avec frein n'est pas disponible pour le guide 30)
 (2) Les contrôleurs sont expédiés avec des paramètres prédéfinis pour chaque type. Les batteries de stockage des données sont en dehors du champ de la directive RoHS.
 (3) Un filtre de bruit est requis pour ce produit. Lorsque le client achète le filtre de bruit séparément, sélectionner "sans". Veiller à installer un parasurtenseur du côté primaire du filtre de bruit. Pour plus de détails, se reporter au manuel d'instructions.

Ordering Exemple : Référence pièce - Contrôleur - Module E/S - Avec ou sans filtre de bruit - Câble - Course

RSH205B - C22A - N - F1 - 3 - 400

Remarque

Le circuit d'interruption de l'alimentation n'est pas fourni dans ce contrôleur, permettant ainsi aux clients de bénéficier d'une souplesse maximale pour leur plan de sécurité. Veiller à fournir un circuit d'interruption de l'alimentation externe et à installer un circuit d'arrêt d'urgence. Pour obtenir des exemples de circuits, voir P.503.

Prix du corps du robot

Référence pièce	Prix unitaire 1 ~ 2 pcs										
	Course (mm)										
RSH2	150/200	250/300	350/400	450/500	550/600	650/700	750/800	850/900	950/1000	1050	
RSH2											

Prix du contrôleur

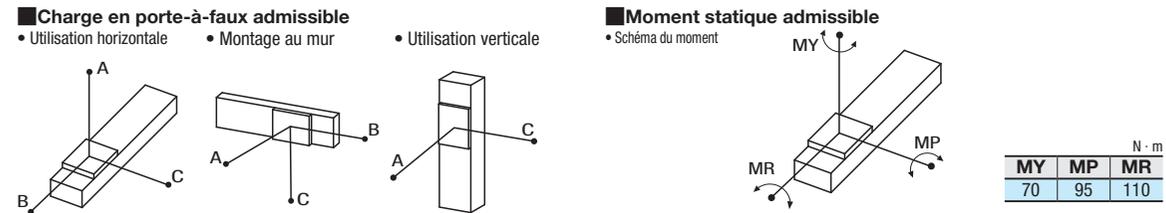
E/S	Type	Prix unitaire	
		/C22A Codeurs absolus (avec batterie de stockage des données)	/C22B Type incrémental
N			
P			
C			
D			

Prix du câble

Câble (standard)	Prix unitaire	Câble (souple)	Prix unitaire
5		R5	
10		R10	

Prix du filtre de bruit

Avec ou sans filtre de bruit	Prix unitaire
Sans : F0	
Inclus : F1	



Max. Vitesse (mm/s) Vérifier les valeurs des vitesses max. en fonction des diverses courses à l'aide du simulateur de durée de cycle de Web MSJML.

Type	Pas réel (mm)	Course (mm)									
		150-650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
RSH2	05	300	255	225	195	180	165	150	135	120	
	10	600	510	450	390	360	330	300	270	240	
	20	1020-1200	1020	900	780	720	660	600	540	480	
	30	774-1800	1530	1350	1170	1080	990	900	810	720	

Lorsque la course est de 700mm ou plus, la résonance des vis à billes peut survenir en fonction de la zone de fonctionnement (vitesse critique). Dans ce cas, réduire la vitesse de fonctionnement en se référant à la vitesse max. indiquée dans le tableau ci-dessus.

Exemples de prix: Les prix s'appliquent aux pièces dont la référence est indiquée à gauche.
 (prix du corps du robot) + (prix du contrôleur) + (prix du filtre de bruit) +
 (prix du câble) + (prix de modification de type de pas) + (prix de modification de la position de repos) = Prix total

Alterations

Modifications	Code	Spéc.
Changement de position de base	G	La graisse est remplacée par une graisse à faible production de particules. (NSK LG2)
Borne de combiné Spécification standard	E	La position de repos est transférée de l'autre côté du moteur.
Borne de combiné Avec commutateur d'homme mort	H	Borne de combiné est incluse. Spécifications P.503, 507
Logiciel d'assistance avec câble de communication USB	D	Borne de combiné avec commutateur d'homme mort inclus. Spécifications P.503, 507
Logiciel d'assistance avec câble de communication D-sub	S	Logiciel d'assistance avec câble de communication USB inclus. Spécifications P.503, 507
Câble E/S	R	Logiciel d'assistance avec câble de communication D-Sub inclus. Spécifications P.507
Câble pour connexion en guirlande	T	Le câble E/S est fourni. Requis pour les configurations NPN/PNP. Spécifications P.507
Manuel d'instructions MJ5 : corps KJ3 : contrôleur (C1)	C	Un câble pour connecter plusieurs contrôleurs. Il peut connecter 16 contrôleurs maximum. Spécifications P.507

Pour les éléments en option, voir P.507. Il est plus économique de commander les éléments en option en tant que modifications que de les acheter individuellement.
 La saisie des données de point nécessite le bornier portatif ou le logiciel d'assistance. Un câble d'E/S est requis pour la commande E/S parallèles de communication.