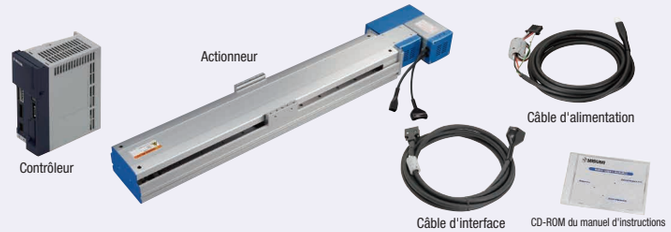
Robots à axe simple RSB2 - Type à courroie

RS
SINGLE AXIS ROBOT

Voir les remarques sur le marquage CE. P.456



Spécifications du contrôleur P.497~506

■ **Composants :** actionneur, contrôleur, câble, (batterie), (filtre de bruit)

■ **Accessoire**

	Spécifications E/S du contrôleur		
A Accessoire	NPN, PNP	CC-Link	DeviceNet
	-	Connecteur CC-Link	Connecteur DeviceNet
	Manuel d'instructions (CD-ROM), connecteur électrique, connecteur factice		

■ **Matériau du robot/Traitement de surface**

Composants	Rail de guide	Glissière	Cache
M Matériau	Acier	Aluminium	Aluminium
S Traitement de surface	-	Anodisation	Anodisation

■ **Pour une utilisation générale**

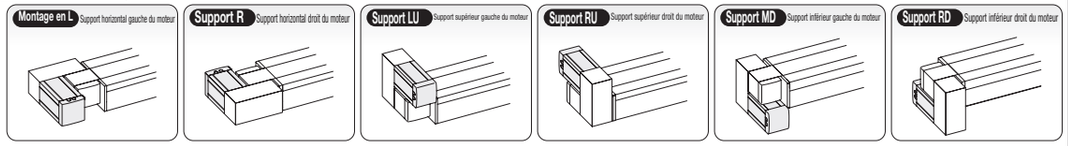
Entraînement	Moteur	Détection de position	Température ambiante de fonctionnement, humidité
Courroie	Servomoteur CA 100W	Résolveur	0~40°C/35~85%HR (sans condensation)

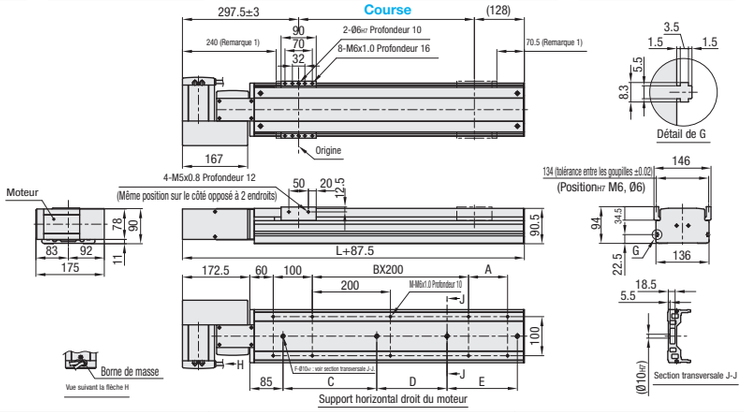
■ Spécifications standard

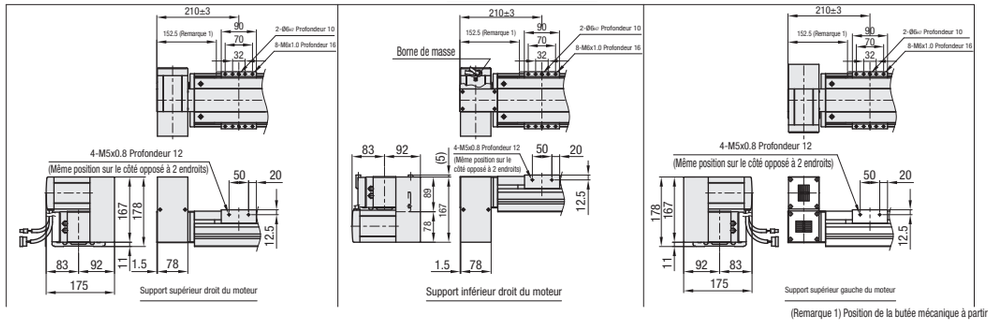
FAQ P.504

Type	Courroie (mm)	Répétabilité	Capacité de charge max. (kg) (horizontale uniquement)	Course (mm)	Durée de vie nominale (remarque)	Contrôleur Alimentation d'entrée	Points de positionnement max.
RSB2	Guide 25 équiv.	±0.04	20	150~3050 (100 pas)	10000km	100V~115VCA 200~230V CA ±10%	255 points

■ **Sens de montage du moteur** Sélectionner le sens de montage du moteur parmi ces six types : (Remarque) Valeur de durée de vie de référence avec la charge en porte-à-faux max. sur les guides.







(Remarque 1) Position de la butée mécanique à partir des extrémités.

■ Dimensions/Poids

TYPE	Dimensions/Poids	Course (mm)																															
		150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	1600
RSB2	L (mm)	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338	1388	1438	1488	1538	1588	1638	1688	1738	1788	1838	1888	1938
	M (mm)	6	8				10				12				14				16					18				20			22
	A (mm)	-	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50
	B (mm)	1					2				3				4				5					6				7			8
	C (mm)	240			420				600				780				960							1140							
	D (mm)	-																						240					420		600
	E (mm)	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	F (mm)	2																						3							
	Poids (kg)	9.6	10.2	10.8	11.4	12	12.5	13.1	13.7	14.3	14.9	15.5	16	16.6	17.2	17.8	18.4	19	19.5	20.2	20.7	21.3	21.9	22.5	23.1	23.7	24.2	24.8	25.4	26	26.6

TYPE	Dimensions/Poids	Course (mm)																													
		1650	1700	1750	1800	1850	1900	1950	2000	2050	2100	2150	2200	2250	2300	2350	2400	2450	2500	2550	2600	2650	2700	2750	2800	2850	2900	2950	3000	3050
RSB2	L (mm)	1988	2038	2088	2138	2188	2238	2288	2338	2388	2438	2488	2538	2588	2638	2688	2738	2788	2838	2888	2938	2988	3038	3088	3138	3188	3238	3288	3338	3388
	M (mm)	22			24				26				28				30				32				34				36	
	A (mm)	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100
	B (mm)	8			9				10				11				12				13				14				15	
	C (mm)	1140																													
	D (mm)	600			780				960												1140										
	E (mm)	-															240				420				600				780		
	F (mm)	3																			4										
	Poids (kg)	27.2	27.7	28.3	28.9	29.5	30.1	30.7	31.3	31.9	32.4	33	33.6	34.2	34.8	35.4	35.9	36.5	37.1	37.7	38.3	38.9	39.4	40	40.6	41.2	41.8	42.4	43	43.6

Référence pièce		Sélection					
Type	Sens de montage du moteur	Contrôleur (1)	Module E/S	Avec ou sans filtre de bruit (2)	Câble		Course (mm)
RSB2	Moteur horizontal à gauche : L Moteur horizontal à droite : R Moteur en haut à gauche : LU Moteur en haut à droite : RU Moteur en bas à gauche : LD Moteur en bas à droite : RD	Spécifications / Source d'alimentation: Codeurs absolus (avec batterie de stockage des données) / Type incrémental Spécifications 100VCA~ : - 200~230V CA : C22A / C22B	NPN : N PNP : P CC-LINK : C DeviceNet : D	Sans : F0 Inclus : F1 Spécifications P.508	Standard / Flexible 3.5m : 3 / 3.5m : R3 5m : 5 / 5m : R5 10m : 10 / 10m : R10		150~3050 (Incrément de 100mm)

(1) Les contrôleurs sont expédiés avec des paramètres prédéfinis pour chaque type. Les batteries de stockage des données sont en dehors du champ de la directive RoHS. (2) Un filtre de bruit est requis pour ce produit. Lorsque le client achète le filtre de bruit séparément, sélectionner "sans". Veiller à installer un parasurtenseur du côté primaire du filtre de bruit. Pour plus de détails, se reporter au manuel d'instructions.

Ordering Example

Référence pièce	-	Sens de montage du moteur	-	Contrôleur Type	-	E/S Type	-	Filtre de bruit	-	Longueur des câbles	-	Course
RSB2	-	L	-		-	N	-	F1	-	5	-	2550

■ Prix du corps du robot

Référence pièce	Prix unitaire 1 ~ 5 pcs — Course (mm)									
RSB2	150	200/250	300/350	400/450	500/550	600/650	700/750	800/850	900/950	1000/1050
	1100/1150	1200/1250	1300/1350	1400/1450	1500/1550	1600/1650	1700/1750	1800/1850	1900/1950	2000/2050
	2100/2150	2200/2250	2300/2350	2400/2450	2500/2550	2600/2650	2700/2750	2800/2850	2900/2950	3000/3050

■ Prix du contrôleur

E/S \ Type	Prix unitaire 1 ~ 5 pcs /C22A Codeurs absolus (avec batterie de stockage des données)	/C22B Type incrémental
N		
P		
C		
D		

■ Prix du câble

Câble (standard)	Prix unitaire 1 ~ 5 pcs	Câble (souple)	Prix unitaire 1 ~ 5 pcs
3		R3	
5		R5	
10		R10	

■ Prix du filtre de bruit

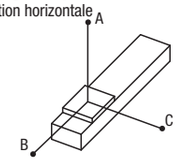
Avec ou sans filtre de bruit	Prix unitaire 1 ~ 5 pcs
Sans : F0	
Inclus : F1	

Remarque

Le circuit d'interruption de l'alimentation n'est pas fourni dans ce contrôleur, permettant ainsi aux clients de bénéficier d'une souplesse maximale pour leur plan de sécurité. Un circuit de coupure d'alimentation principale externe pour former un circuit d'arrêt d'urgence doit être fourni. Pour obtenir des exemples de circuits, voir P.503

■ Charge en porte-à-faux admissible

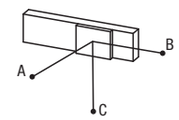
・Utilisation horizontale



mm

	A	B	C
5kg	2159	1228	943
10kg	1389	623	548
20kg	1102	320	348

・Montage au mur

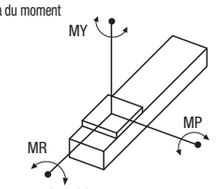


mm

	A	B	C
5kg	1064	816	1468
10kg	564	377	888
20kg	305	156	615

■ Moment statique admissible

・Schéma du moment



N・m

MY	MP	MR
226	227	199

■ Vitesse max (mm/s)

Vérifier les valeurs des vitesses max. en fonction des diverses courses à l'aide du simulateur Web MSUMI.

Référence pièce	Course (mm) 150~350	450~3050
RSB2	~1750	1875

Alterations

Référence pièce	-	Sens de montage du moteur	-	Contrôleur Type	-	E/S Type	-	Filtre de bruit	-	Câble Longueur	-	Course
RSB2	-	L	-		-	N	-	F1	-	5	-	2550

<Exemples de prix> Les prix s'appliquent aux pièces dont la référence est indiquée à gauche : JPY411,500.
(Actionneur) + (Contrôleur) + (Câble) + (Filtre de bruit) + (Changement du type de graisse) + (Changement de position d'origine)

Modifications	Changement du type de graisse	Changement de position de base (Moteur)	Borne de combiné Spécification standard	Borne de combiné Avec commutateur d'homme mort	Logiciel d'assistance avec câble de communication USB (Spécifications de communication : RS232C)	Logiciel d'assistance avec câble de communication D-sub (Spécifications de communication : RS232C)	Câble E/S	Câble pour connexion en guirlande (Longueur : 300mm)	Manuel d'instructions MJ5 : corps KJ3 :contrôleur (C21/C22)
Code	G	E	H	D	S	R	T	C	MJ5/KJ3
Spéc.	La graisse est remplacée par une graisse à faible production de particules. (NSK LG2)	La position de repos est transférée de l'autre côté du moteur.	La borne de combiné est incluse. Spécifications P.503, 507	Borne de combiné avec commutateur d'homme mort inclus. Spécifications P.503, 507	Logiciel d'assistance avec câble de communication USB inclus. Spécifications P.503, 507	Logiciel d'assistance avec câble de communication D-Sub inclus. Spécifications P.507	Le câble E/S est fourni. Requis pour les configurations NPN/PNP. Spécifications P.507	Un câble pour connecter plusieurs contrôleurs. Il peut connecter 16 contrôleurs maximum. Spécifications P.507	Le manuel d'instructions est fourni. Pour l'actionneur MJ5 : Pour contrôleur KJ3 :

Pour les éléments en option, voir P.507 Il est plus économique de commander les éléments en option en tant que modifications que de les acheter individuellement.
La saisie des données de point nécessite le bornier portatif ou le logiciel d'assistance. Un câble d'E/S est requis pour la commande E/S parallèles de communication.
Pour plus de détails sur la guirlande, voir P.505